

自变量机器人公司项目介绍

公司介绍

【自变量机器人】旨在打造新一代具身智能大脑，结合大模型与机器人技术，以实现机器人的端到端感知、决策和控制。

项目简介

项目重点是开发端到端的大模型，通过利用先进的多模态大模型技术，实现人工智能与机器人技术的深度融合。项目旨在通过以下几个关键技术点来创造新一代的智能机器人系统：

端到端大模型： 开发可处理复杂输入并输出相应动作的端到端模型，该模型将直接从感知到行动，减少传统多阶段处理流程。

多模态学习： 利用多模态大模型技术融合视觉、语言、触觉等多种感知信息，提升机器人对环境的理解和反应能力。

自适应与泛化能力： 研究和实现模型的自适应学习机制，使其能在多种环境和任务中具有良好的泛化能力。

实时交互与决策： 实现实时交互与决策系统，使机器人能够在动态环境中进行快速且准确的决策。

项目参与要求

技术背景： 候选学生应具备机器学习、自然语言处理、计算机视觉、多模态或机器人技术等相关领域的基础。

编程技能： 熟练掌握 Python、C++ 等编程语言，有使用 ROS（机器人操作系统）、TensorFlow 或 PyTorch 等框架的经验。

创新精神： 鼓励创新思维，愿意在跨学科团队中合作，解决复杂问题。